

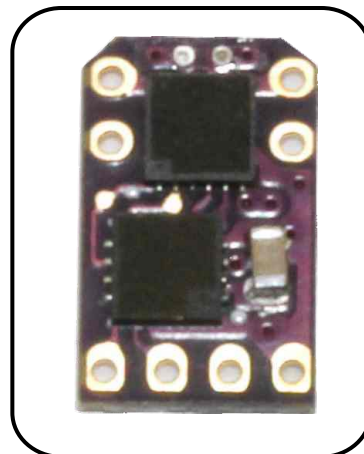
# DATENBLATT

**Miniatur Doppelfahrregler E212-1S, mit 1A Peak**
**Best.-Nr. 17600**

Miniatur Doppelfahrregler mit 1A Peak. Die beiden Regler können unabhängig genutzt werden oder über die Konfiguration gemischt werden, um z.B. Kettenfahrzeuge zu steuern. Die Features lassen sich über den PC programmieren.

## TECHNISCHE DATEN:

- **Abmessungen:** 10,4x6,5x1,8mm
- **Gewicht:** 0,18g
- **Eingang:** PPM Servosignal, SBUS
- **Spannung:** 3-5V
- **Strom:** 1,8A max
- **Features:** 2 Unabhängige Regler oder eine Panzersteuerung



### Anschluss:

Der Fahrregler hat drei mögliche Eingänge. Das **normale PPM Servosignal an IN1**, das **invertierte SBUS Signal an IN2** oder das **MBUS Signal zur Programmierung**, ebenfalls an IN2. Das erste erkannte Signal wird vom Fahrregler ausgewertet und die anderen beiden dann gesperrt.

### Programmierung:

Ab Werk ist der Fahrregler mit Rückfahrscheinwerfer und Bremslicht konfiguriert. Außerdem hat er dann einen 1kHz Takt und Bremsfunktion.

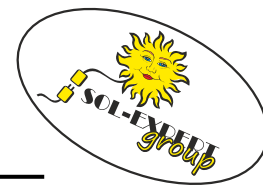
Das Windows Programm zur Programmierung steht zur Verfügung unter:

**<https://store.mxo-rc.com/download-gui>**

Über den Adapter wird der Empfänger mit dem USB-Port des Computers verbunden. Dabei darf der Empfänger keine Signale auf IN2 empfangen, da der Port (MBUS) dann deaktiviert ist.

Im Programm ist der entsprechende COM-Port auszuwählen (USB-SERIAL CH340) und dann „Connect“ auszuwählen. Nach ein paar Sekunden öffnet sich die Maske zur Konfiguration.

Zum Abschluss wird mit „SAVE“ die Konfiguration zum Fahrregler übertragen.



# DATENBLATT

Miniatur Doppelfahrregler E212-1S, mit 1A Peak

Best.-Nr. 17600

## Einstellbare Parameter:

### ESC PWM frequency:

Hier kann die Taktfrequenz der Endstufe von 35Hz bis 1000Hz konfiguriert werden.

### Mixing mode:

Wird er aktiviert, dient IN1 als Eingang für den Gaskanal. Über IN2 wird die Lenkung eingemischt. Bei Nutzung des SBUS können die Parameter der Mischung noch feiner eingestellt werden.

### Control Channel:

Über diesen Parameter wird dem Fahrregler ein Empfängerkanal zugewiesen, sofern er über SBUS angesteuert wird.

### Channel reverse:

Das Servosignal kann hier negiert werden.

### Channel Data:

Bei der Aktivierung wird das Regelverhalten um 25% reduziert.

### Motor reverse:

Die Motordrehrichtung wird invertiert.

### Operation Mode:

- F&R no Break: Vorwärts und Rückwärts direkt umsteuerbar ohne Bremse
- F&R R-break: Vorwärts und Rückwärts, Bremsfunktion wird aktiviert, wenn umgesteuert wird
- F&R M-break: Vorwärts und Rückwärts, Bremsfunktion wird aktiviert, wenn der Knüppel in Neutralposition steht.

### Dead time:

Der Nullbereich des Steuerknüppels kann hier justiert werden, um z.B. eine Winde erst bei deutlicher Auslenkung anlaufen zu lassen.

### Minimum motor force

Das Anfahrverhalten kann zwischen 0 und 30% justiert werden.

### Maximum motor force

Die Endgeschwindigkeit kann zwischen 70 und 100% justiert werden.

# DATENBLATT

**Miniatur Doppelfahrregler E212-1S, mit 1A Peak**
**Best.-Nr. 17600**

## Betrieb:

- Die beiden Löt pads P1 und die beiden Löt pads P2 sind parallel geschaltet.
- In der Regel muss der Regler nur einmal konfiguriert werden. Daher reicht es aus, ihn vor dem Einbau mit dem Programmier-Adapter zu verbinden und einzustellen. Alternativ kann man eine Buchse zur Programmierung aber auch unter dem Modell versteckt installieren.

## Belegung:

